

MS2-S3E

EtherCAT® EtherCAT总线混合伺服驱动器

综述与
选型研控
步进驱动器研控
闭环步进
驱动器研控
混合伺服
驱动器研控
闭环步进
电机研控
总线型
驱动器研控
集成式
电机研控
步进电机研控
开关电源

配件包



特点

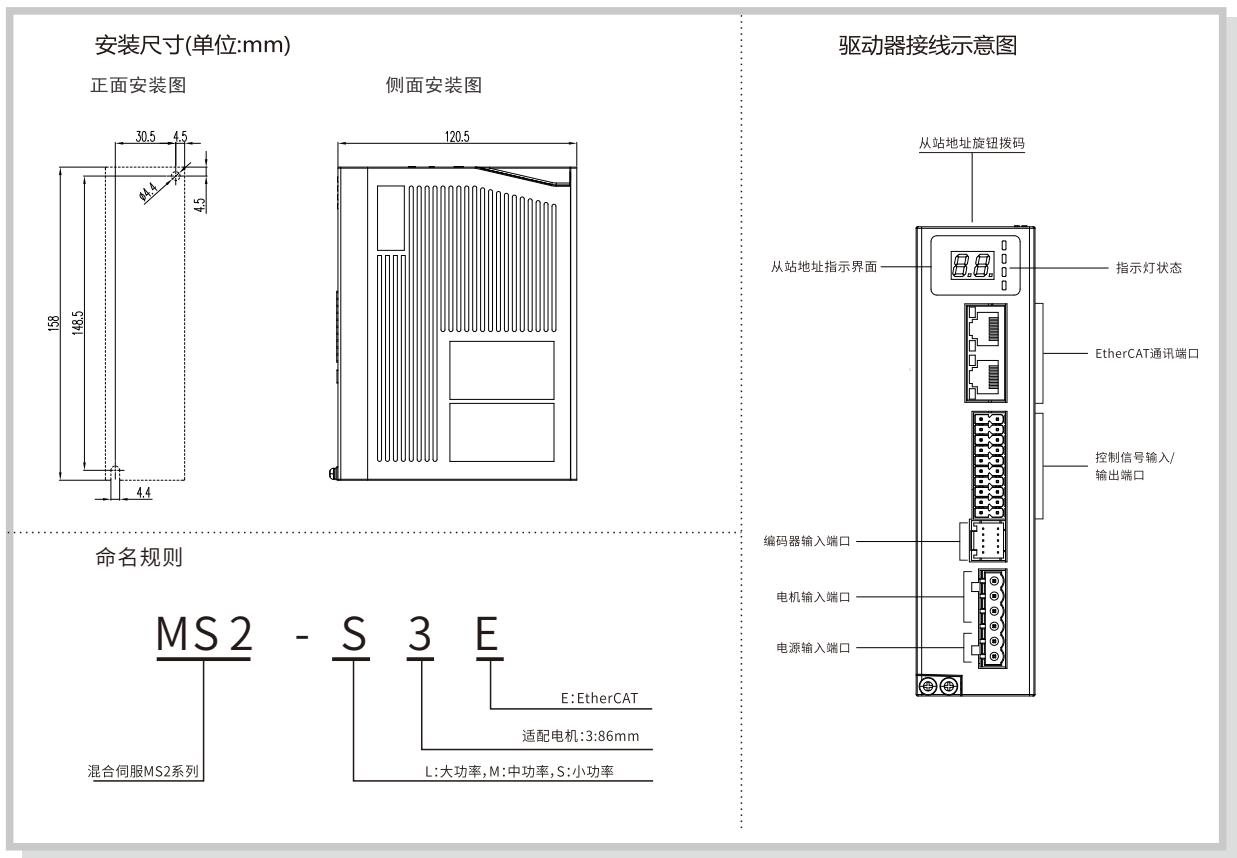
- 新一代32位DSP技术，高性价比、平稳性佳、低噪声、低振动
- 工作电压范围：AC18~80V
- 工作电流可调，最大支持6A
- 基于100BASE-TX以太网传输标准，传输速率高达100Mbps，全双工通讯
- 支持CoE(CANopen over EtherCAT)，符合CiA 402标准
- 支持Cyclic Synchronous Position, Cyclic Synchronous Velocity, Profile Position, Profile Velocity, Homing多种工作模式
- 双口RJ45连接器用于EtherCAT通讯
- 8路光电隔离输入接口，5V~24V兼容输入
- 6路光电隔离输出接口
- 细分400~51200任意设置，支持电子齿轮
- 电流控制平滑、精准、电机发热小
- 具有过压、欠压、过流等保护功能

典型应用：本产品适合各种中大型自动化设备和仪器应用。例如：3C非标行业、电池行业、光伏行业TOP客户应用，主要用于客户现场大数量步进类产品数据实时通信、监控，可以显著降低客户端控制成本。

产品概述

MS2-S3E总线型混合伺服驱动器是在原有MS-S3E驱动器基础上进行了功能和性能升级。总线通讯依然采用标准RJ-45接口，协议上支持标准的包括EtherCAT协议，COE应用协议，以及上位机调试接口。

产品示意图



► 电气指标

参数	MS2-S3E			
	最小值	典型值	最大值	单位
连续输出电流	0	2.0	6.0	A
输入电源电压	18	—	80	Vac
逻辑输入电压	10	24	30	V
绝缘电阻	10	—	—	MΩ

► 状态指示灯

名称	颜色	状态	功能
EtherCAT ID	ID数码显示屏		显示当前从站地址ID
PWR	绿色	开(ON)	通电时, 绿色指示灯亮
ALM	红色	闪烁1次;	过流
		闪烁2次;	过压
		闪烁3次;	欠压
		闪烁4次;	错相
		闪烁5次;	超差
RUN	绿色	关(OFF)	INIT状态或掉电状态
		慢闪烁(Blinking)	Pre-Operational状态
		单闪烁(Single Flash)	Safe-Operational状态
		快闪烁(Flickering)	BootStrap状态
		开(ON)	Operational状态
ERR	红色	关(OFF)	无错误或掉电状态
		慢闪烁(Blinking)	Extra错误
		单闪烁(Single Flash)	Sync错误
		双闪烁(Double Flash)	Watch-dog错误
L/A	绿色	关(OFF)	物理层链路没有建立
		开(ON)	物理层链路建立
		快闪烁(Flickering)	物理层链路有数据交互

► EtherCAT特性

参数		MS2-S3E	
EtherCAT通信指标	链路层	100BASE-TX以太网	
	通信端口	RJ45标准网口	
	网络拓扑	线型, 树型, 星型等	
	波特率	100Mbps全双工通信	
	同步管理器	SM0 :邮箱接收 SM1:邮箱发送 SM2:过程数据输出RPDO SM3:过程数据输入TPDO	
	通信模式	SM同步模式 DC同步模式, 同步周期250us~4000us	
	应用层协议	COE:CANopen Over EtherCAT	
	Cia402工作模式	循环同步位置模式(Cyclic Synchronous Position Mode);循环同步速度模式(Cyclic Synchronous Velocity Mode) 位置模式(Profile Position Mode);速度模式(Profile Velocity Mode);回原点模式(Homing Mode);	

► 端口定义

名称	序号	符号	功能
	S1	LSD	两个10位旋码, 可组合成为从站地址, 范围0~99, 如LSD旋转到1, MSD旋转到2, 则从站地址为: 从站地址 = LSD + MSD * 10; 该地址会被配置到站点别名寄存器0012h-0013h中供主站使用;
	S2	MSD	
	RJ45		两路标准RJ45网口, 支持EtherCAT数据发送接收, 站点前后链接;
	X0~5	单端输入端子	共XCOM, 支持5V~24V
	X6~7	差分数字输入信号, 支持5V~24V;	
	XCOM	输入公共端	输入信号公共端
	YCOM	输出公共端	输出信号公共端
	Y0~3	单端输出端子	4路单端数字输出信号
	Y4~5	差分输出端子	两路差分数字输出信号
	1~2	NC	保留
	3	EZ+	编码器Z相输入 正端/负端
	4	EZ-	接编码器Z通道 正输入/负输入
	5	GND	编码器电源地
	6	+5V	编码器电源 编码器5V供电电源
	7	EA-	编码器A相输入 正端/负端
	8	EA+	接编码器A通道 正输入/负输入
	9	EB-	编码器B相输入 正端/负端
	10	EB+	接编码器B通道 正输入/负输入
	1	A+	电机接口 两相步进电机接线口
	2	A-	
	3	B+	
	4	B-	电源接口 AC18~80V
	5	AC	
	6	AC	

综述与选型

研控
步进驱动器研控
闭环步进
驱动器研控
混合伺服
驱动器研控
闭环步进
电机研控
总线型
驱动器研控
集成式
电机研控
步进电机研控
开关电源

配件包